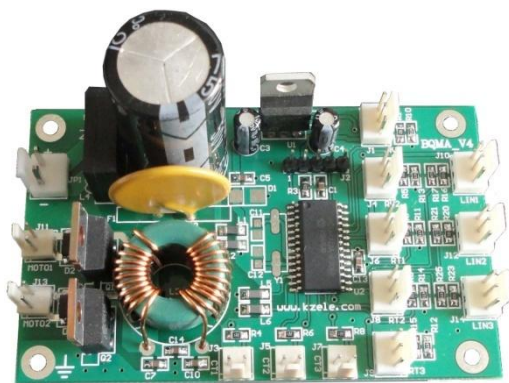


BQMA_V4 标签剥离机控制板

使用说明书 V4

WJF

2015-11-5



以下说明适用于：

硬件版本：BQMA_V4

软件版本：BQMA_V4.0

1. 性能参数

名称	数值
工作电压	AC: 10~20V 0R DC: 12~28V
额定输出功率	35W*2
最大输出功率(峰值)	120W*2
工作温度	-20~75℃
静态功耗(AC18V 工作电压时)	0.12W
尺寸	86.5×55.5×41 (mm)
输入电位器建议值	4.7K
计数器端输出电压值	5V
计数输出驱动电流	20mA (MAX)
计数输出脉冲宽度	50ms

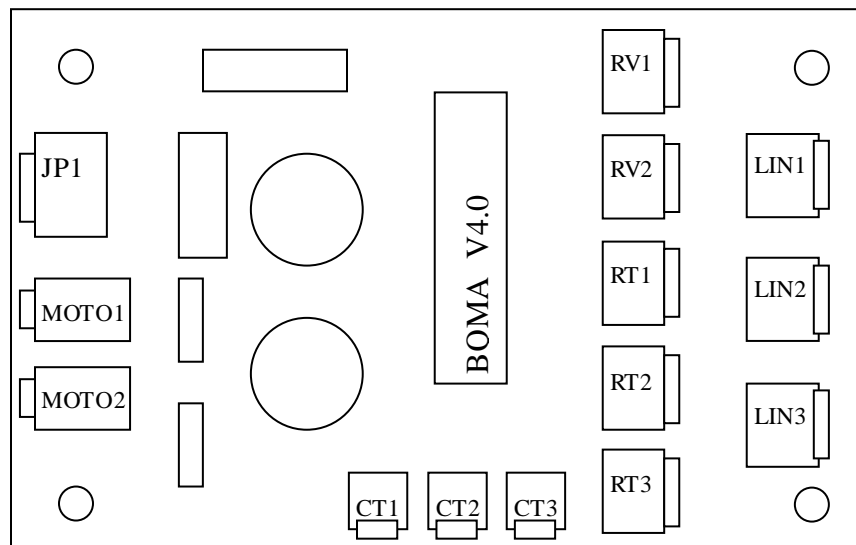
2. 工作原理:

输入可接 3 路光电传感器，传感器不接或传感器没感应到信号时，电机 1、电机 2 转动。当传感器 1 感应到信号时，电机 1（经过延时后）停下来。传感器 2 感应到信号时，电机 2（经过延时后）停下来。传感器 3 感应到信号时，电机 1、电机 2（经过延时后）同时停下来。

输入可接 2 路调速电位器，调速电位器 1 用于调整电机 1 的转速。调速电位器 2 用于调整电机 3 的转速。不用的通道不用接。

输入可接 3 路调延时电位器，调延时电位器 1 用于调整传感器 1 感应到信号到电机 1 的停止的延时。调延时电位器 2 用于调整传感器 2 感应到信号到电机 2 的停止的延时。调延时电位器 3 用于调整传感器 3 感应到信号到 2 电机同时停止的延时。

3. 产品接线图



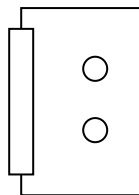
BQMA_V4 标签剥离机控制板接线示意图

4.接线说明:

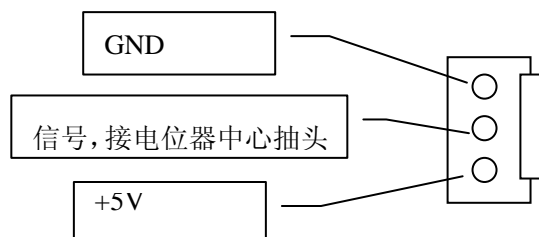
端子号	所接部件	说明
JP1	电源变压器	电源输入端, 系统供电
MOTO1	电机 1	
MOTO2	电机 2	
CT1	计数器 1	光电传感器 1(LIN1)遮住, 电机停后, 计数加 1
CT2	计数器 2	光电传感器 2(LIN2)遮住, 电机停后, 计数加 1
CT3	计数器 3	光电传感器 3(LIN3)遮住, 电机停后, 计数加 1
RV1	调速电位器 1	用于调整电机 1(MOTO1)的速度
RV2	调速电位器 2	用于调整电机 2(MOTO2)的速度
RT1	延时电位器 1	传感器 1(LIN1) 遮住到电机 1(MOTO1)停的延时
RT2	延时电位器 2	传感器 2(LIN2) 遮住到电机 2(MOTO2)停的延时
RT3	延时电位器 3	传感器 3(LIN3) 遮住到电机 1 和 2 同时停的延时
LIN1	光电传感器 1	遮住后, 经延时电机 1(MOTO1)的停转
LIN2	光电传感器 2	遮住后, 经延时电机 2(MOTO2)的停转
LIN3	光电传感器 3	遮住后, 电机 1(MOTO1)和 2(MOTO2)同时停转

5.接线端子说明:

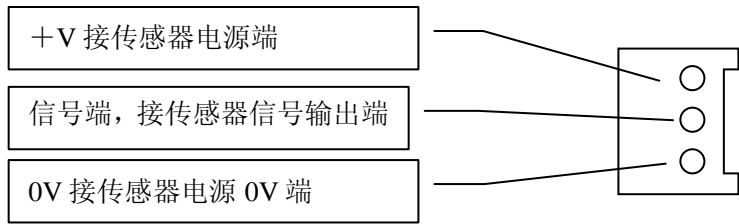
JP1 接线示意图: 无极性, 任意接。



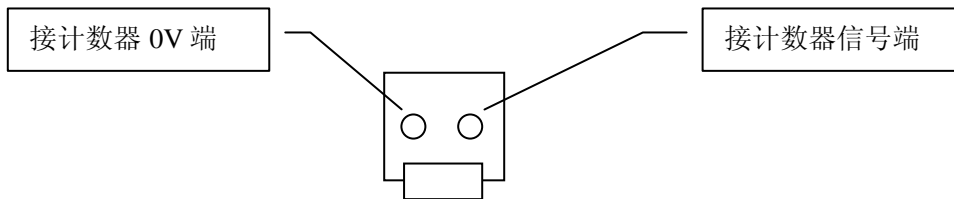
RV1、RV2 调速电位器及 RT1、RT2、RT3 延时电位器接线示意图:



LIN1、LIN2、LIN3 光电传感器接线示意图：



CT1、CT2、CT3 计数器接线示意图：



6. 配件选择说明：

电源：电源可选用交流变压器或直流电源，应根据电机的功率选择容量足够的电源。

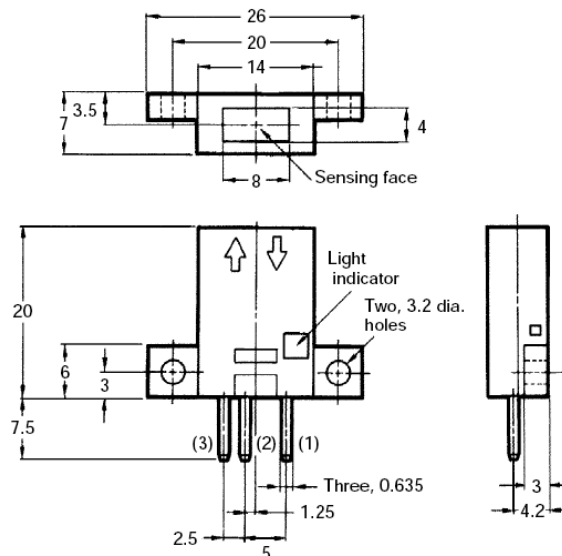
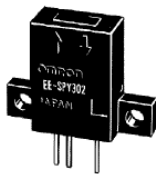
调速电位器：选用 4.7K 旋转式电位器。

调延时电位器：选用 4.7K 旋转式电位器。

光电传感器：

NPN 型，可选用 OMRON EE-SPY402、E3X-A11 或类似兼容产品，并设定为当光电传感器被遮住后，输出低电压的方式。

EE-SPY302
EE-SPY402



Terminal Arrangement

(1)	⊕	V _{cc}
(2)	OUT	OUT PUT
(3)	⊖	GND (0 V)

计数器:

计数器可选择如 H7EC 或类似的产品。



7. 注意事项:

电机在旋转过程中，高速运转的换向器与电刷间的摩擦会产生大量放电火花，形成强烈的电磁干扰。安装时，应把如图电路板上标有接地符号的安装孔用导线与电机外壳有效连接。

